

Die Basic Baureihe für mehr Flexibilität im Standard

HeiTronX Basic - Compact

Die innovative und kosteneffiziente Ergänzung des HMD NG Baukastensystems durch einen Servoregler mit CANopen oder EtherCAT bei gleichbleibend kompaktem Bauraum wie die zugrunde liegende Baureihe. Dadurch können alle Kleinspannungsmotoren (HMD06-011/019/026), die sich über unseren Motorkonfigurator zusammen stellen lassen, auch mit diesem Regler ausgestattet werden. Dies bedeutet volle Funktionalität für Singelturn-Anwendungen bei gleichem Bauraum. Zudem werden die Motoren standardmäßig mit der Sicherheitsfunktion Safe Torque Off (STO) ausgestattet. Auch hierfür sind optional eine Haltebremse und verschiedene Getriebe mit Motordirektanbau aus unserem Baukasten verfügbar. Selbstverständlich ist bei der HTB Baureihe Daisy Chain möglich.



HeiTronX Basic - Max

Der HTB Max ist eine Erweiterung des Compact-Reglers. Sichtbar wird das durch eine deutliche Leistungssteigerung und Multiturnfähigkeit. Die erhöhte Abtriebsleistung konnte durch die optimale thermische Integration durch Anbindung in die BS-seitige Abschlusskappe mit Kühlkörper erreicht werden.

Die Regler sind mit CANopen oder EtherCAT Schnittstelle erhältlich und verfügen wie alle HTB-Ausführungen über zusätzliche Optionen wie Bremse, Getriebe und Radialwellendichtring aus unserer HeiMotion Baureihe.



HeiTronX Basic - Flex

Die variabelste Ausbaustufe der HTB Regler Familie auf Basis unserer HMD06/ HMD08 NG Motoren ist der HTB Flex. Bei diesem bleiben fast keine Wünsche offen! Neben der nochmals deutlich höheren nominalen Abgabeleistung stehen auch hier sämtliche optionale Ausbaumöglichkeiten unseres Baukastens zur Verfügung. Zudem gibt es den HTB Flex mit einem Lichtband, welches von allen radialen Seiten sichtbar ist. Dieses ermöglicht auch bei komplexen Anlagen den Überblick zu behalten. Durch die Varianz an Steckermöglichkeiten ist der Anbau sehr flexibel.





HTB04 / HTB06 - COMPACT

Motortyp

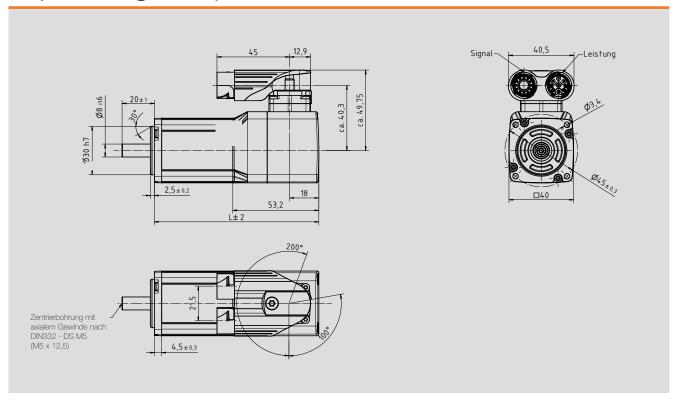
Тур	Nenndrehzahl	Nennmoment bei 40°C Umgebung	Spitzenmoment	Bauläng	e L (mm)
31	n _n [min-¹]	M _n [Nm]	M _{max} [Nm]	ohne Bremse	mit Bremse
HTBo4 - 24 V _{DC}					
HTB04-004	3.000	0,34	0,9	127	163
HTBo4 - 48 V _{DC}					
HTB04-004	6.000	0,34	0,9	127	163
HTB06 - 24 V _{DC}					
HTB06-011	3.000	0,4	2,5	110	149
HTBo6 - 48 V _{DC}					
HTB06-011	6.000	0,4	2,5	110	149
HTB06-011	3.000	0,8	2,5	110	149
HTB06-019	3.000	1,2	4,8	135	174
HTB06-026	3.000	1,4	6,5	165	204

Technische Daten HTBo4 - Compact HTBo6 - Compact 5 - 60 V_{DC} 5 - 60 V_{DC} Nennspannung Leistungsversorgung 15 A_{DC} / 40 A_{DC} (Spitze)¹⁾ Max. Nennstrom 6 A_{DC} / 17 A_{DC} (Spitze)¹⁾ Spannung 9 - 30 V_{DC} 9 - 30 V_{DC} Logikversorgung IP65 (AS-Seite IP21) IP65 (AS-Seite IP21) Schutzart Schnittstellen CANopen[®] CANopen® / EtherCAT® mcTools / mPLC mcTools / mPLC Parametriersoftware 4x digitaler Eingang 4x digitaler Eingang Eingänge 1x analoger Eingang 1x analoger Eingang 1x digitaler Ausgang 1x digitaler Ausgang Ausgänge Bremsenansteuerung integriert integriert Haltebremse optional optional I-Tec, Y-Tec I-Tec, Y-Tec Anschlüsse Gebersystem Singleturn Singleturn STO STO Sicherheitsfunktion

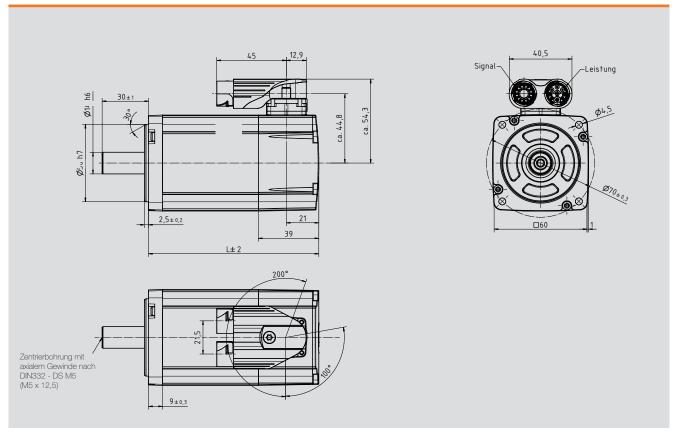
¹⁾ Bei 48 V_{DC}



Maßzeichnung HTBo4 - COMPACT - I-Tec / Y-Tec*



Maβzeichnung HTBo6 - COMPACT - I-Tec / Y-Tec*



^{*} siehe Seite 10-11

■ HTBo6 - MAX

Motortyp

	Nenndrehzahl	Nennmoment	Spitzenmoment		Bauläng	e L (mm)]
Тур	n¸ [min-1]	bei 40°C Umgebung M _a [Nm]	M _{max} [Nm]	Singleturn	Multiturn ohne Bremse	Singleturn	Multiturn
	11 ₀ [111111]	וייו _ח נועווון	max [Tulli]	Offile Dieffise	OTTILE DIETTISE	THE DIETISE	THE DIETISE
HTB06 - 24 V _{DC}							
HTB06-011	3.000	0,6	2,5	134	147	174	187
HTB06 - 48 V DC							
HTB06-011	6.000	0,6	2,5	134	147	174	187
HTB06-011	3.000	0,9	2,5	134	147	174	187
HTB06-019	3.000	1,4	4,8	159	172	199	212
HTB06-026	3.000	1,7	6,5	189	202	229	245

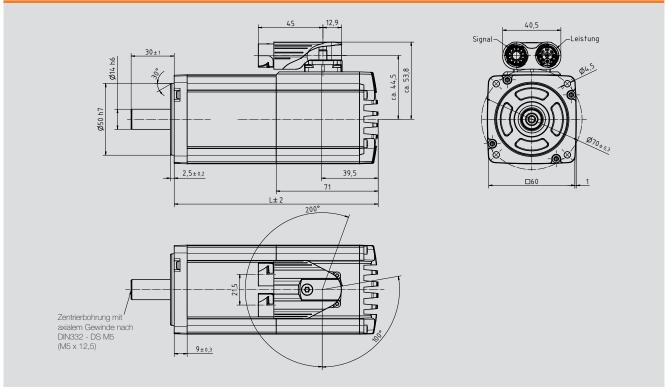
Technische Daten

reermiserie Bete		
Laiatungayaraarauna	Nennspannung	5 - 60 V _{DC}
Leistungsversorgung	Max. Nennstrom	15 A _{DC} / 40 A _{DC} (Spitze) ¹⁾
Logikversorgung	Spannung	9 - 30 V _{DC}
Schutzart		IP65 (AS-Seite IP21)
Schnittstellen		CANopen® / EtherCAT®
Parametriersoftware		mcTools / mPLC
Eingänge		4x digitaler Eingang 1x analoger Eingang
Ausgänge		1x digitaler Ausgang
Bremsenansteuerung 1) Bei 48 V _{DC}		integriert
Haltebremse		optional
Anschlüsse		I-Tec, Y-Tec
Gebersystem		Singletum / Multiturn
Sicherheitsfunktion		STO

 $^{^{\}rm 1)}$ Bei 48 $\rm V_{\rm DC}$



Maβzeichnung HTBo6 HTB - MAX - I-Tec / Y-Tec*



^{*} siehe Seite 10-11

■ HTBo6 - FLEX

Motortyp

	Nenndrehzahl	Nennmoment	Spitzenmoment		Bauläng	e L [mm]	
Тур		bei 40°C Umgebung		Metrisch	Metrisch	I-/Y-Tec	I-/Y-Tec
	n _n (min-1)	M _n (Nm)	M _{max} [Nm]	ohne Bremse	mit Bremse	ohne Bremse	mit Bremse
HTB06 - 24 V _{DC}							
HTB06-011	3.000	0,5	2,5	125	164	118	157
HTB06 - 48V _{DC}							
HTB06-011	6.000	0,5	2,5	125	164	118	157
HTB06-011	3.000	0,8	2,5	125	164	118	157
HTB06-019	3.000	1,3	4,8	150	189	143	182
HTB06-026	3.000	1,6	6,5	180	219	173	212

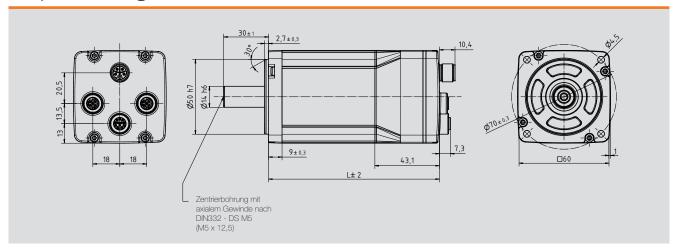
Technische Daten

Leistungsversorgung	Nennspannung	5 - 60 V _{DC}
	Max. Nennstrom	15 A _{DC} / 40 A _{DC} (Spitze) ¹⁾
Logikversorgung	Spannung	9 - 30 V _{DC}
Schutzart		IP65 (AS-Seite IP21)
Schnittstellen		CANopen® / EtherCAT®
Parametriersoftware		mcTools / mPLC
Eingänge		4x digitaler Eingang 1x analoger Eingang
Ausgänge		1x digitaler Ausgang
Bremsenansteuerung		integriert
Haltebremse		optional
Anschlüsse		M12, I-Tec, Y-Tec
Gebersystem		Singletum / Multitum
Sicherheitsfunktion		STO

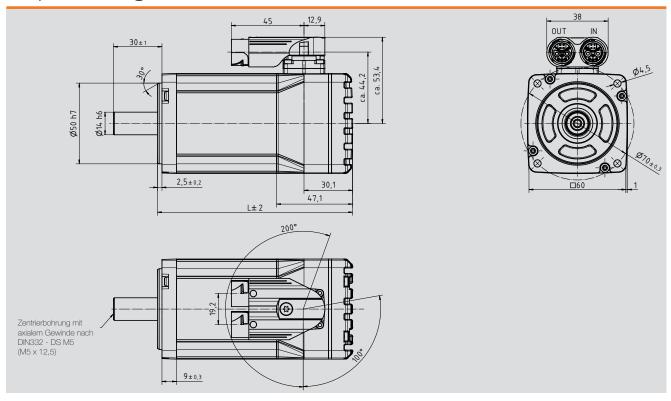
 $^{^{1)}\}mathrm{Bei}~48~\mathrm{V}_{\mathrm{DC}}$



Maβzeichnung HTBo6 - FLEX - Metrisch*



Maβzeichnung HTBo6 - FLEX - I-Tec / Y-Tec*



^{*} siehe Seite 10-11

■ HTBo8 - FLEX

Motortyp

	Nenndrehzahl	Nennmoment	Spitzenmoment		Bauläng	e L [mm]	
Тур	nց[min-1]	bei 40°C Umgebung M _a [Nm]	M _{max} [Nm]	Metrisch ohne Bremse	Metrisch	I-/Y-Tec	I-/Y-Tec
	11 ₀ [111111]	ו או ^ט (נאונוו)	max [[VIII]	of the breffise	THE DIETTSE	offile Breffise	THE DIETISE
HTBo8 - 48 V _{DC}							
HTB08-024	3.000	1,6	6,0	141	190	135	183
HTB08-032	3.000	1,8	6,5	156	205	150	198

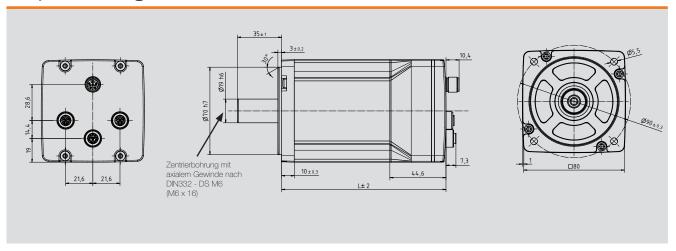
Technische Daten

Leistungsversorgung	Nennspannung	5 - 60 V _{DC}
	Max. Nennstrom	15 A _{DC} / 60 A _{DC} (Spitze) ¹⁾
Logikversorgung	Spannung	9 - 30 V _{DC}
Schutzart		IP65 (AS-Seite IP21)
Schnittstellen		CANopen® / EtherCAT®
Parametriersoftware		mcTools / mPLC
Eingänge		4x digitaler Eingang 1x analoger Eingang
Ausgänge		1x digitaler Ausgang
Bremsenansteuerung		Integriert
Haltebremse		optional
Anschlüsse		M12, I-Tec, Y-Tec
Gebersystem		Singleturn / Multiturn
Sicherheitsfunktion		STO

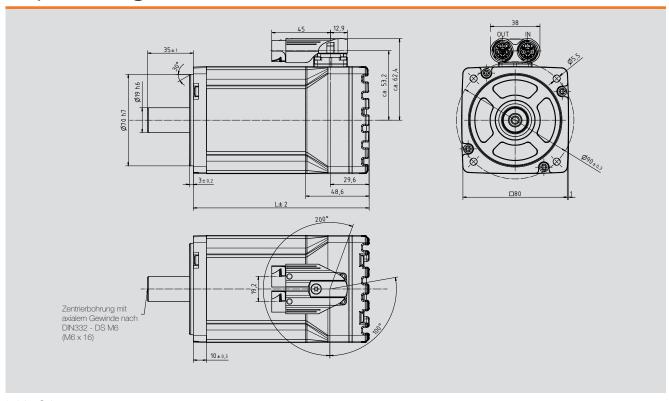
¹⁾ Bei 48 V_{DC}



Maβzeichnung HTBo8 - FLEX - Metrisch*



Maβzeichnung HTBo8 - FLEX - I-Tec / Y-Tec*



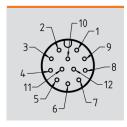
^{*} siehe Seite 10-11

Steckerbelegung

HTB FLEX

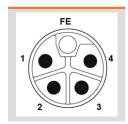
Metrisch

M₁₂ I/O



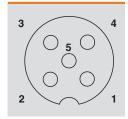
Pin	Funktion
1	GND
2	AIN-
3	AIN+
4	DINO
5	DIN1
6	DIN2
7	DIN3
8	DOUT
9	-
10	STO-A
11	STO-B
12	GND

M₁₂ Power



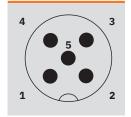
Pin	Funktion
1	GND
2	GND
3	Power
4	Logic
FE	FE

M₁₂ CANopen female



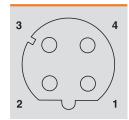
Pin	Funktion
1	GND
2	-
3	-
4	CAN-H
5	CAN-L

M12 CANopen male



Pin	Funktion
1	GND
2	-
3	-
4	CAN-H
5	CAN-I

M₁₂ EtherCAT[®]



Pin	Funktion
1	TX+
2	RX+
3	RX-
4	TX-

HTB COMPACT / MAX / FLEX

I-Tec

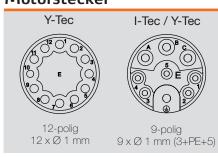
Y-Tec | I/O

Pin	Bezeichnung	
Α	POWER	
В	GND	
С	Logic	
	FE	
1	CAN_L	
2	CAN_H	
3	STO A	
4	STO B	
5	GND	

Pin	Bezeichnung		
Α	POWER		
В	GND		
С	Logic		
	FE		
1	CAN_L		
2	CAN_H		
3	-		
4	-		
5	-		

Pin	Bezeichnung		
1	GND		
2	DIN 0		
3	DIN 1		
4	GND		
5	Dout		
6	AIN +		
7	AIN -		
8	DIN 2		
9	DIN 3		
10	STO A		
11	STO B		
12	GND		

Motorstecker





HTB COMPACT / MAX / FLEX

I-Tec hybrid

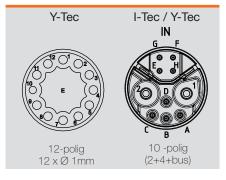
Y-Tec hybrid

Pin	Bezeichnung		
1	GND		
2	Power		
Α	GND		
В	Logic		
С	-		
D	FE		
Е	TX+	CAN_H	
F	RX-	CAN_L	
G	TX		
Н	RX+ -		

Pin	Bezeichnung			
1	GND			
2	Power			
Α	GND			
В	Logic			
С	-			
D	FE			
Е	TX+	CAN_H		
F	RX-	CAN_L		
G	TX-	-		
Н	RX+	-		

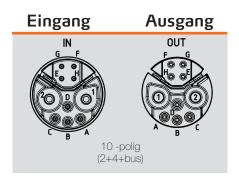
Pin	Bezeichnung		
1	GND		
2	DIN 0		
3	DIN 1		
4	GND		
5	Dout		
6	AIN +		
7	AIN -		
8	DIN 2		
9	DIN 3		
10	STO A		
11	STO B		
12	GND		

Motorstecker

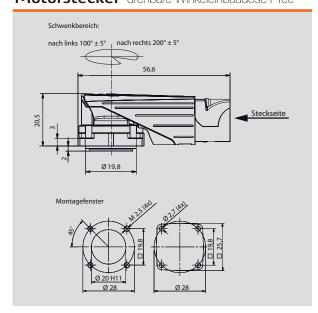


Y-Tec Daisy Chain

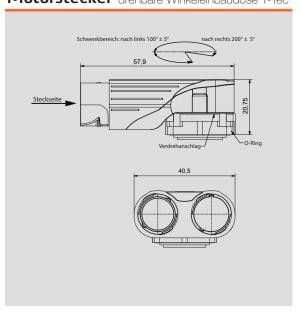
Pin	Bezeichnung				
1	GI	ND	GND		
2	Power		Power		
Α	GND		GN	GND	
В	Logic		Logic		
С	-		-		
D	FE		FE		
Е	TX+	CAN_H	TX+	CAN_H	
F	RX-	CAN_L	RX-	CAN_L	
G	TX-	=	TX-	=	
Н	RX+	-	RX+	-	



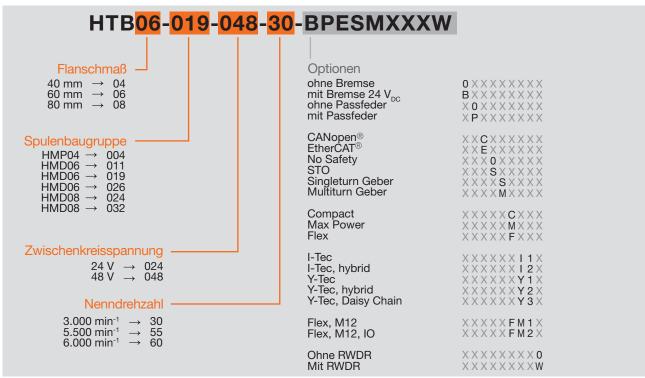
Motorstecker drehbare Winkeleinbaudose I-Tec



Motorstecker drehbare Winkeleinbaudose Y-Tec



Bestellschlüssel



Kombinierbar mit den HMD-Getrieben siehe www.heidrive.com.

Technische Änderungen vorbehalten! Stand 11/2025



Heidrive GmbH

Starenstraße 23 93309 Kelheim

Tel. 09441/707-0 Fax 09441/707-259

info@heidrive.de www.heidrive.com