

# Getriebemotoren Compact

## Das preiswerte Getriebemotorenprogramm

### Unsere Standardausführung beinhaltet:

- Waagrechte Einbaulage
- Standard-Ölfüllung (bei Stirn-, Stirnkegelradgetriebe)
- Synthetisches Fett (bei Schneckengetriebe)
- Normale Umgebungstemperaturen

Ausführliche techn. Daten wie Drehzahl, Drehmoment, Betriebsfaktor, etc. erhalten Sie auf Anfrage.

### Unsere Motoren sind standardmäßig:

- Mit Lüfter (Drehstrom- und Kondensatormotor)
- Unbelüftet (EC-Motoren)
- Mit Litze 200 mm lang mit Isolierschlauch, Position oben
- 4-polig (Drehstrom- und Kondensatormotor) bei Stirn- und Stirnkegelradgetriebe
- 2-polig bei Schneckengetrieben
- Für Betriebsart S1 ausgelegt (unter Berücksichtigung des Betriebsfaktors fB)
- Schutzart: IP 40
- Bei Kondensatormotoren ohne Kondensator
- Ohne Bremse, ohne Geber, ohne Elektronik
- Unlackiert

### Optionen:

- Lackiert
- Kondensator lose beigelegt
- Bremse, Geber, Elektronik

**Abweichungen zur Standardausführung und Standardbedingungen bitte unbedingt bei der Bestellung angeben.**



### Unsere Getriebe sind standardmäßig:

- Flanschausführung
- Wellenausführung mit Passfeder
- Stirnkegelradgetriebe: Gewindelochkreis beidseitig und Gewinde stirnseitig
- K085: Vollwelle mit Passfeder rechts
- K105 und K125: Hohlwelle mit Passfedernut
- Schneckengetriebe mit angegossenem Fuß und Vollwelle beidseitig
- Die Motordrehrichtung ist standardmäßig für Linkslauf ausgelegt, d.h. bei einem 2-stufigen Getriebe ist die Drehrichtung der Getriebeausgangswelle linkslaufend, bei einem 3-stufigen Getriebe rechtslaufend

### Optionen:

- Stirnradgetriebe: mit Fuß
- Stirnkegelradgetriebe: mit Fußleisten, mit Zusatzflansch, mit Drehmomentstütze
- Schneckengetriebe: Welle einseitig mit Flansch

# ■ Motordaten

Typ	$P_n$ [W]	$n_n$ [min <sup>-1</sup> ]	$M_n$ [Nm]	$I_n$ [A]	$\cos \varphi_n$	$I_A/I_n$	$M_A/M_n$	$M_K/M_n$	J [Kgcm <sup>2</sup> ]	U [V]
-----	--------------	-------------------------------	---------------	--------------	------------------	-----------	-----------	-----------	---------------------------	----------

## Drehstrommotor

(230/400V)

203.60	20	1200	0,168	0,27/0,16	0,60	1,53	1,81	1,83	0,18	-
211.55	40	1300	0,290	0,48/0,28	0,60	1,89	2,97	2,97	0,61	-
235.40	60	1390	0,400	0,51/0,30	0,59	2,40	2,34	2,43	1,00	-
235.55	90	1350	0,649	0,58/0,34	0,65	2,71	2,22	2,22	1,40	-
263.45	120	1365	0,840	0,87/0,50	0,66	2,80	2,00	2,30	2,60	-
263.60	180	1380	1,250	1,18/0,68	0,63	3,20	2,20	2,40	3,30	-
203.50	30	2700	0,130	0,30/0,17	0,65	2,40	3,00	3,10	0,18	-
211.55	80	2700	0,280	0,61/0,35	0,63	2,74	3,30	3,30	0,57	-

## Kondensatormotor

(230V)

203.60	20	1200	0,153	0,28	0,90	1,29	0,79	1,15	0,18	-
211.50	40	1300	0,300	0,48	0,94	1,69	2,83	2,83	0,61	-
235.40	60	1380	0,421	0,56	0,94	1,86	0,62	1,35	1,00	-
235.55	90	1350	0,634	0,71	0,96	1,92	0,62	1,27	1,40	-
263.45	120	1350	0,850	1,03	1,00	1,88	0,58	1,26	2,60	-
263.60	180	1360	1,270	1,53	1,00	1,34	0,71	1,24	3,30	-
203.50	30	2700	0,130	0,30	0,65	2,40	3,00	3,10	0,18	-
211.55	80	2700	0,280	0,61	0,63	2,74	3,30	3,30	0,57	-

## EC-Motor

305.50	60	3000	0,20	0,5	-	bis 3	bis 3	-	0,23	230
305.50	60	3000	0,20	4,0	-	bis 3	bis 3	-	0,23	24
306.30	95	3000	0,30	0,6	-	bis 3	bis 3	-	0,38	230
306.30	95	3000	0,30	5,2	-	bis 3	bis 3	-	0,38	24
307.55	220	3000	0,70	1,4	-	bis 3	bis 3	-	1,40	230

## Legende für Motordaten

Kürzel	Einheit	Erläuterung
$P_n$	[W]	Abgabeleistung
$n_n$	[min <sup>-1</sup> ]	Nennzahl
$M_n$	[Nm]	Nennmoment
$I_n$	[A]	Nennstrom
$I_A/I_n$		Verhältnis v. Anlauf- zu Nennstrom
$M_A/M_n$		Verhältnis v. Anlauf- zu Nennmoment
$M_K/M_n$		Verhältnis v. Kipp- zu Nennmoment
J	[Kgcm <sup>2</sup> ]	Massenträgheitsmoment

## ■ Mögliche Kombinationen

### Stirnradgetriebe mit ...

Drehstrom- / Kondensatormotor	203.60*	211.55	235.40	235.55	263.45	263.60
$P_n$	20 W	40 W	60 W	90 W	120 W	180 W
Getriebetyp	Q065	Q075	Q085	Q085	Q105	Q105
	Q075	Q085	Q095	Q095	Q115	Q115
			Q105	Q105	Q125	Q125

\* Motor 203.60 nur  
als Drehstrommotor  
verfügbar

EC-Motor	305.50	306.30	307.55
$P_n$	60 W	95 W	220 W
Getriebetyp	Q065	Q075	Q085
	Q075	Q085	



### Stirnkegelradgetriebe mit ...

Drehstrom- / Kondensatormotor	211.55	235.40	235.55	263.45	263.60
$P_n$	40 W	60 W	90 W	120 W	180 W
Getriebetyp	K085	K085	K085	K105	K105
		K105	K105	K125	K125

EC-Motor	306.30	307.55
$P_n$	95 W	220 W
Getriebetyp	K085	K085
		K105

### Schneckengetriebe mit ...

Drehstrom- / Kondensatormotor	203.50	211.55	235.55	263.45	263.60
$P_n$	30 W	80 W	90 W	120 W	180 W
Getriebetyp	S031	S031	S131	S131	S131

EC-Motor	305.50	306.30	307.55
$P_n$	60 W	95 W	220 W
Getriebetyp	S031	S031	S131

# ■ Qualität

Wir legen Wert auf höchste Qualität - die Verzahnungen sind einsatzgehärtet oder plasmanitriert, in ihrer Geometrie optimiert und dauerfest ausgelegt. Heidrive-Getriebe sind kompakt, leise, wartungsfrei, robust und für den Maschinenbau konzipiert. Die Getriebe sind wälzgelagert. Optimal dimensionierte Abtriebswellenlagerungen ermöglichen hohe Radial- und Axialkräfte. Die Gehäuse, aus Aluminium gefertigt, sind korrosionsarm und gewichtsoptimiert. Durch den blockweisen Aufbau sind die Getriebe sehr kompakt und verwindungssteif. In Kombination mit kompakten Einbaumotoren (IP 40) bietet Heidrive eine preiswerte Alternative zu den Profilmotoren.

## Technische Daten Getriebe

### Stirnradgetriebe - Q-Reihe

- Drehmoment bis 80 Nm
- Stufenzahl: 2- und 3- stufig
- Baugrößen: 7
- Übersetzungsbereich: 3 : 1 bis 180 : 1
- Wirkungsgrad: bis zu 95 %
- Ölschmierung
- Zubehör: mit Fuß



### Stirnkegelradgetriebe - K-Reihe

- Drehmoment bis 80 Nm
- Stufenzahl: 3- stufig
- Baugrößen: 3
- Übersetzungsbereich: 7 : 1 bis 170 : 1
- Wirkungsgrad: bis zu 90 %
- Ölschmierung
- Zubehör: Flansch, Fußleisten, Drehmomentstütze



### Schneckengetriebe - S-Reihe

- Drehmoment bis 20 Nm
- Stufenzahl: 1-stufig
- Baugrößen: 2
- Übersetzungsbereich: 7 : 1 bis 100 : 1
- Wirkungsgrad: bis zu 77 %
- Fettschmierung
- Zubehör: Flansch



Technische Änderungen vorbehalten! Stand 08/2013